

BAZINÉ \

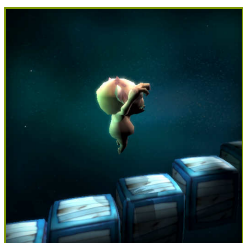
???

toAdd(broPP-Hardwarer32405)	3
toAdd(broPP-Whatisne31120)	3
Terapinių užduočių duomenų bazė	4
Greitis	4
Balansas	6
Judėjimo tikslumas	13
Funkciniai judesiai	15
Suskirstytas dėmesys	27
Atmintis	29
Problemų sprendimas	31
Specializuotų	33

TOADD(BROPP-WHATISNE31120)

toAdd(broHardReq-Pleasemak34226)

- toAdd(windows8Suggested)
- toAdd(broHardReq-INTELi5p13166)
- toAdd(broHardReq-8GBRAM87954)

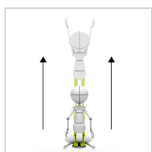


GREITIS

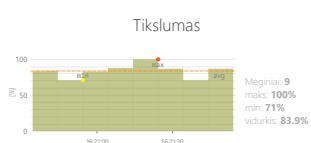
LAIPTAI

toAdd(catDesc130)

TOADD(CONTROLMODES)



REZULTATAI



Iš viso taškų

26 taškas (-ai)



Greitis

33 atstovas (-ai)/min

TOADD(ADJUSTMENTS)

- Užduoties trukmė
- Maksimalus laikas per aukštą
- Aukštis šuolis
- Liptų skaičius
- Pauzės ilgis

TOADD(OBJECTIVES)

- toAdd(dynamicsOfPlannedMovements)

TOADD(DESCRIPTIONFORPATIENT)

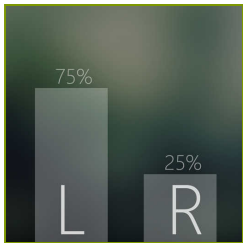
Lipkite laiptais, kol jie išnyks.



TOADD(SAMPLESETTINGS)



◀	Sunkumas	▶
	paprotys	
Trukmė	Maksimalus laikas per aukštą	
< 90s >	< 20s >	
	Aukštis žuolis	
	< 10 >	
Laiptų skaičius	Pauzės ilgis	
< 3 >	< 3 >	

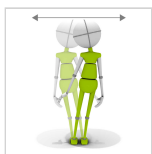


BALANSAS

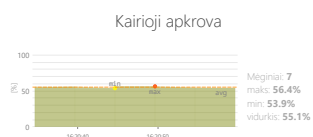
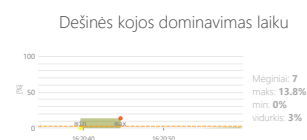
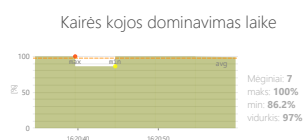
SVORIO PASISKIRSTYMO TESTAS

toAdd(catDesc140)

TOADD(CONTROLMODES)



REZULTATAI



TOADD(ADJUSTMENTS)

- Laikas užbaigti veiksmus
- Rodyti atsiliepimą

TOADD(OBJECTIVES)

- toAdd(posturalStability)
- toAdd(balanceAndEquilibriumTraining)

TOADD(DESCRIPTIONFORPATIENT)

Laikykite savo kūną subalansuotą.



TOADD(SAMPLEREPORTS)

JOHN DOE
9111534032
2 0006
Svorio pasiskirstymo testas
4/10/2017 12:47:13 PM
GammaPlatform

75% **25%** **L** **R**

Kojos 20° 20° G5

Rodyti atsileipimą **Taip**

Minitask trukmė **30s**

Kairioji apkrova

Mėginiai: 6
maks: 42.3%
min: 38%
vidurkis: 41.4%

Dešinė kojos apkrova

Mėginiai: 6
maks: 18.9%
min: 0%
vidurkis: 3.15%

Kairės kojos dominavimas laike

Mėginiai: 6
maks: 100%
min: 81.1%
vidurkis: 96.9%

Svorio pasiskirstymas | Horizontaliois

Apkrova	Procentas
Kairioji	65%
Dešinė	17%

VASTRehab Hospital
JOHN DOE
5/25/2026 4:20:38 PM

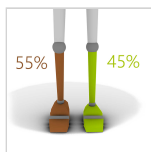


BALANSAS

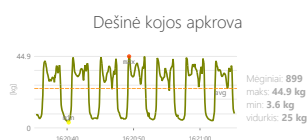
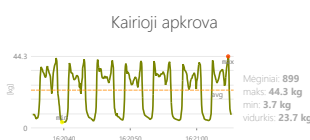
PROTOKOLO BANDYMAS

toAdd(catDesc140)

TOADD(CONTROLMODES)



REZULTATAI



TOADD(ADJUSTMENTS)

- Nurodykite judėjimo etapus, kuriuos norite analizuoti
- Laikas užbaigti veiksmus
- Rodyti atsiliepimą

TOADD(OBJECTIVES)

- toAdd(balanceAndEquilibriumTraining)

TOADD(DESCRIPTIONFORPATIENT)

Pakartokite gydytojo nurodytą judėjimo modelį, stengdamiesi išlaikyti jūsų kūno pusiausvyrą.



TOADD(SAMPLEREPORTS)

Etapas: Atsistojus

JOHN DOE

9111534032

2 0006

Protokolo bandymas

4/11/2017 10:45:25 AM

GammaPlatform



Protokolo
Atsistoti ir sėdėti

Atsistojus
Stabilizavimas
Sėdėti

Minitask trukmė

30s

Rodyti atsiliepimą

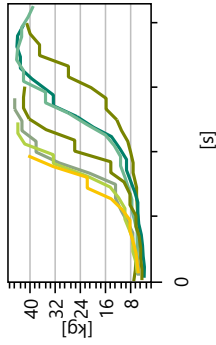
Taip

VASTRehab Hospital

JOHN DOE

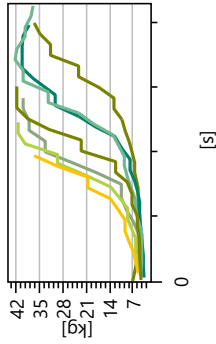
5/25/2026 4:20:39 PM

Dešinė kojos apkrova



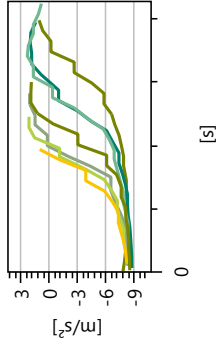
Mažiausias Maxima 40.60 [kg]
Didžiausia Maxima 44.90 [kg]
Maksimaliųjų vidurkis 43.01 [kg]

Kairioji apkrova



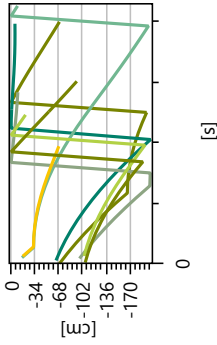
Mažiausias Maxima 36.60 [kg]
Didžiausia Maxima 42.30 [kg]
Maksimaliųjų vidurkis 39.83 [kg]

Pagreitis



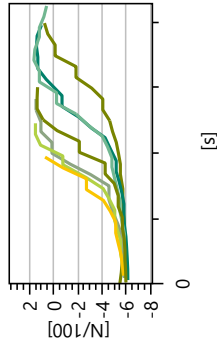
Mažiausias Maxima 1.01 [m/s²]
Didžiausia Maxima 2.33 [m/s²]
Maksimaliųjų vidurkis 1.80 [m/s²]

Masės centras



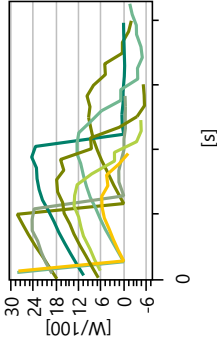
Mažiausias Maxima -16.67 [cm]
Didžiausia Maxima 0.00 [cm]
Maksimaliųjų vidurkis -2.38 [cm]

Jėga



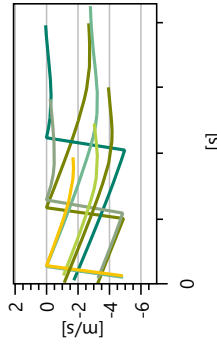
Mažiausias Maxima 0.71 [N/100]
Didžiausia Maxima 1.63 [N/100]
Maksimaliųjų vidurkis 1.26 [N/100]

Galia



Mažiausias Maxima 13.21 [W/100]
Didžiausia Maxima 28.33 [W/100]
Maksimaliųjų vidurkis 23.52 [W/100]

Greitis



Mažiausias Maxima -1.13 [m/s]
Didžiausia Maxima 0.05 [m/s]
Maksimaliųjų vidurkis -0.31 [m/s]



TOADD(SAMPLEREPORTS)

Etapas: Stabilizavimas

JOHN DOE

9111534032

2 0006

Protokolo bandymas

4/11/2017 10:45:25 AM

GammaPlatform



Protokolo
Atsistoti ir sėdėti
Atsistojus
Stabilizavimas
Sėdėti

Minitask trukmė
30s

30s

Rodyti atsiliepimą

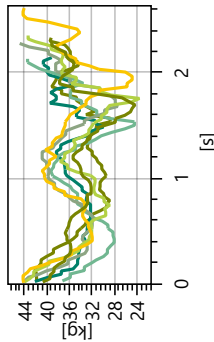
Taip

VASTRehab Hospital

JOHN DOE

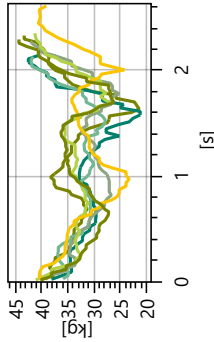
5/25/2026 4:20:39 PM

Dešinė kojos apkrova



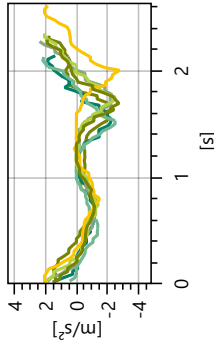
Mažiausias Maxima 40.70 [kg]
Didžiausia Maxima 44.80 [kg]
Maksimalių vidurkis 43.04 [kg]

Kairioji apkrova



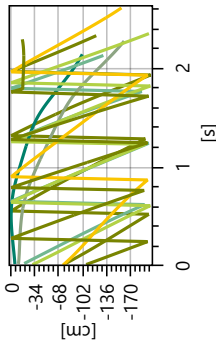
Mažiausias Maxima 40.60 [kg]
Didžiausia Maxima 44.30 [kg]
Maksimalių vidurkis 42.30 [kg]

Pagreitis



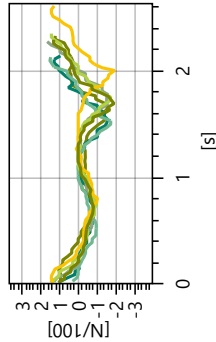
Mažiausias Maxima 1.78 [m/s²]
Didžiausia Maxima 2.37 [m/s²]
Maksimalių vidurkis 2.03 [m/s²]

Masės centras



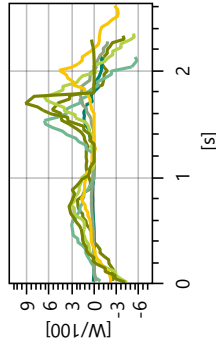
Mažiausias Maxima -10.28 [cm]
Didžiausia Maxima 0.18 [cm]
Maksimalių vidurkis -1.44 [cm]

Jėga



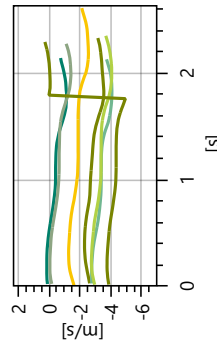
Mažiausias Maxima 1.25 [N/100]
Didžiausia Maxima 1.66 [N/100]
Maksimalių vidurkis 1.42 [N/100]

Galia



Mažiausias Maxima 1.39 [W/100]
Didžiausia Maxima 9.28 [W/100]
Maksimalių vidurkis 5.17 [W/100]

Greitis



Mažiausias Maxima -2.76 [m/s]
Didžiausia Maxima 0.26 [m/s]
Maksimalių vidurkis -1.25 [m/s]



TOADD(SAMPLEREPORTS)

Etapas: Sėdėti

JOHN DOE

9111534032

2 0006

Protokolo bandymas

4/11/2017 10:45:25 AM

GammaPlatform



Protokolo
Atsistoti ir sėdėti
Atsistojus
Stabilizavimas
Sėdėti

Minitask trukmė
Rodyti atsiliėpimą
Taip

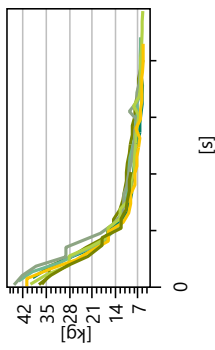
30s

VASTRehab Hospital

JOHN DOE

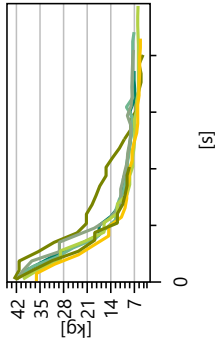
5/25/2026 4:20:39 PM

Dešinė kojos apkrova



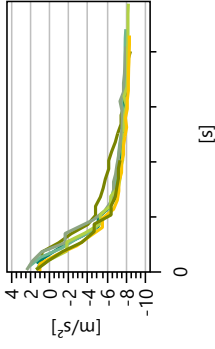
Mažiausias Maxima 36.30 [kg]
Didžiausia Maxima 44.80 [kg]
Maksimalių vidurkis 40.21 [kg]

Kairioji apkrova



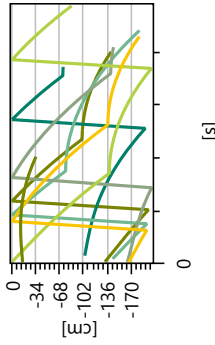
Mažiausias Maxima 36.20 [kg]
Didžiausia Maxima 42.90 [kg]
Maksimalių vidurkis 40.87 [kg]

Pagreitis



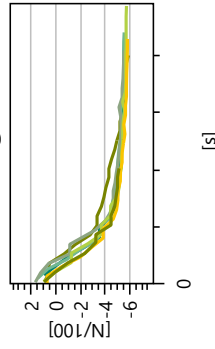
Mažiausias Maxima 1.00 [m/s²]
Didžiausia Maxima 2.37 [m/s²]
Maksimalių vidurkis 1.55 [m/s²]

Masės centras



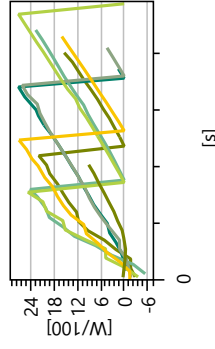
Mažiausias Maxima -12.08 [cm]
Didžiausia Maxima 0.00 [cm]
Maksimalių vidurkis -1.73 [cm]

Jėga



Mažiausias Maxima 0.70 [N/100]
Didžiausia Maxima 1.66 [N/100]
Maksimalių vidurkis 1.09 [N/100]

Galia



Mažiausias Maxima 9.08 [W/100]
Didžiausia Maxima 27.04 [W/100]
Maksimalių vidurkis 23.16 [W/100]

Greitis



Mažiausias Maxima 0.00 [m/s]
Didžiausia Maxima 0.31 [m/s]
Maksimalių vidurkis 0.04 [m/s]



TOADD(SAMPLEREPORTS)

JOHN DOE

9111534032

2 0006

Protokolo bandymas

4/11/2017 10:45:25 AM

GammaPlatform



Protokolo
Atsistoti ir sėdėti

Atsistojus
Stabilizavimas
Sėdėti

Minutask trukmė

30s

Rodyti atsiliepimą

Taip

	Atsistojus			Stabilizavimas			Sėdėti		
	min	max	avg	min	max	avg	min	max	avg
Dešinė kojos apkrova	40.60	44.90	43.01	40.70	44.80	43.04	36.30	44.80	40.21
Kairioji apkrova	36.60	42.30	39.83	40.60	44.30	42.30	36.20	42.90	40.87
Pagreitis	1.01	2.33	1.80	1.78	2.37	2.03	1.00	2.37	1.55
Masės centras	-16.67	0.00	-2.38	-10.28	0.18	-1.44	-12.08	0.00	-1.73
Jėga	0.71	1.63	1.26	1.25	1.66	1.42	0.70	1.66	1.09
Galia	13.21	28.33	23.52	1.39	9.28	5.17	9.08	27.04	23.16
Greitis	-1.13	0.05	-0.31	-2.76	0.26	-1.25	0.00	0.31	0.04

Dešinė kojos apkrova

Kairioji apkrova

Pagreitis

Masės centras

Jėga

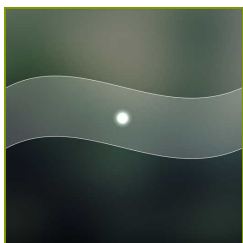
Galia

Greitis

VASTRehab Hospital

JOHN DOE

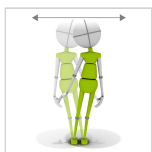
5/25/2026 4:20:39 PM



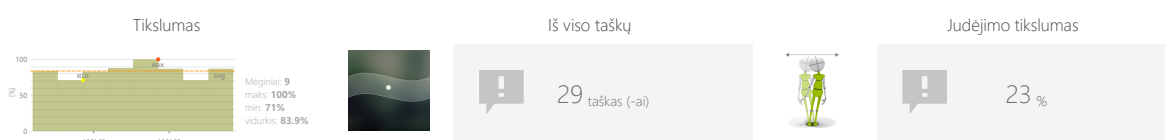
JUDĒJIMO TIKSLUMAS DIAGRAMA

toAdd(catDesc150)

TOADD(CONTROLMODES)



REZULTATAI



TOADD(ADJUSTMENTS)

- Grafinēs formos (sinuso ar kvadrato, amplitudēs, sienos ir tt)
- Užduoties trukmē
- diapazonas

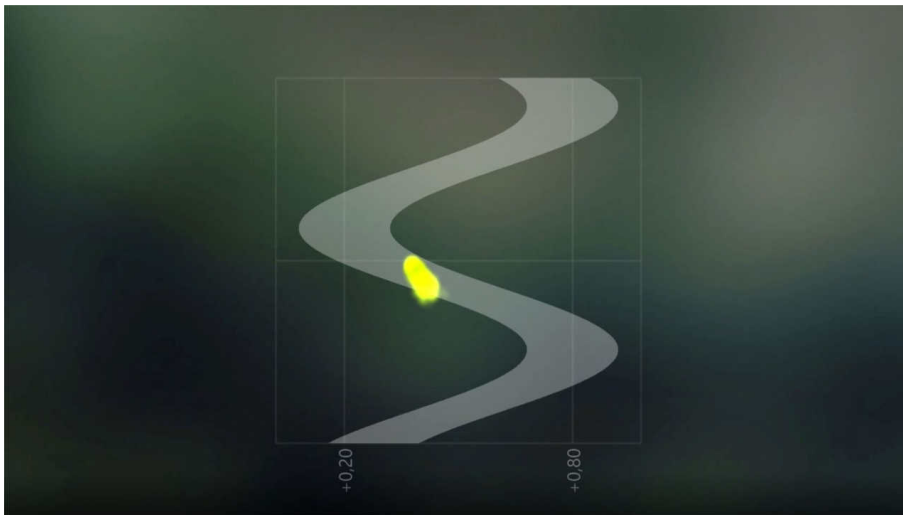
TOADD(OBJECTIVES)

- toAdd(movementPrecision)
- toAdd(activityInAGivenRhythm)
- toAdd(repetitiveMovements)

TOADD(DESCRIPTIONFORPATIENT)

Stenkitēs likti sienose.

TOADD(SAMPLESETTINGS)



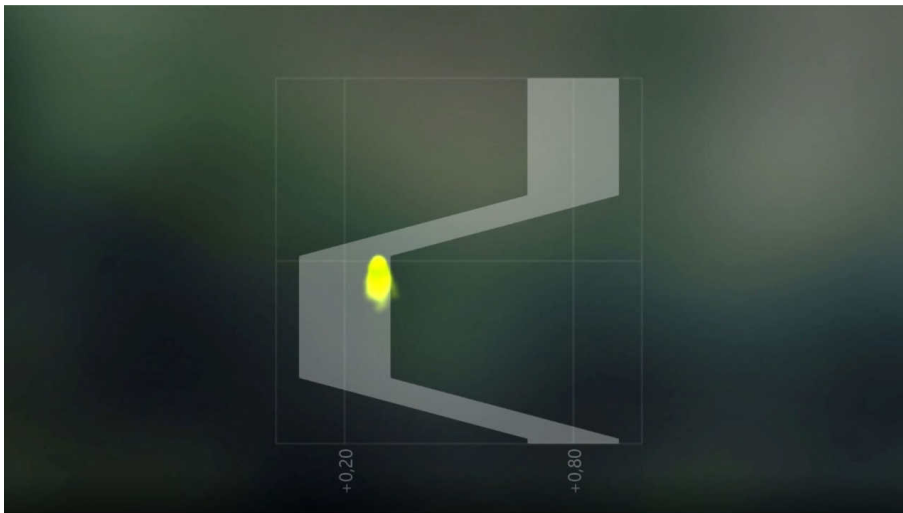
Sunkumas **3/3**

Grafikos konfigūracija

4.0s 20%

Trukmė **30s**

diapazonas 0% 100%



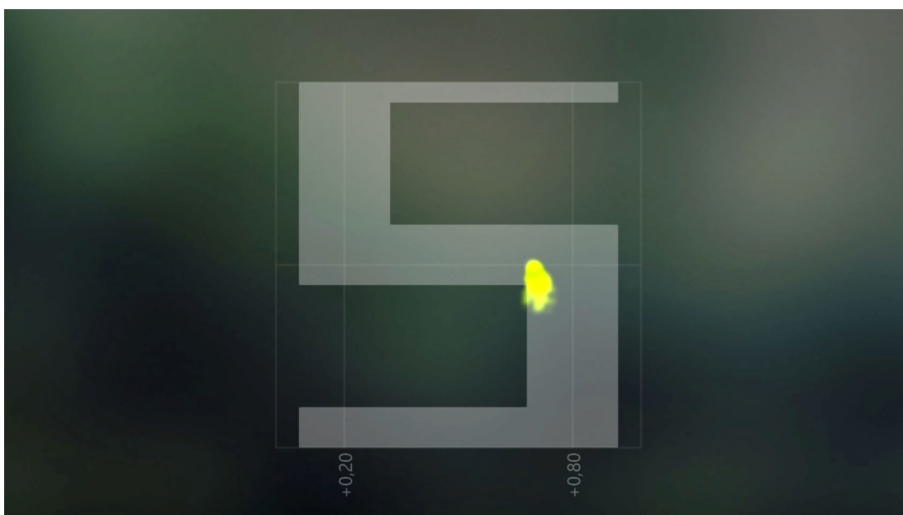
Sunkumas **1/3**

Grafikos konfigūracija

4.0s 40%

Trukmė **90s**

diapazonas 0% 100%



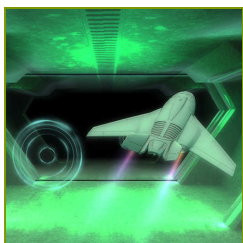
Sunkumas **paprotys**

Grafikos konfigūracija

20% 2.0s 2.0s 1.0s 1.0s

Trukmė **30s**

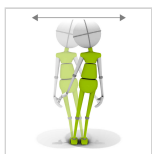
diapazonas 0% 100%



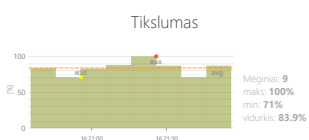
FUNKCINIAI JUDESIAI LĒKTUVAS

toAdd(catDesc160)

TOADD(CONTROLMODES)



REZULTATAI



Iš viso taškų

29 taškas (-ai)



Funkciniai judesiai

36 %

TOADD(ADJUSTMENTS)

- Greitis
- Užduoties trukmė
- diapazonas

TOADD(OBJECTIVES)

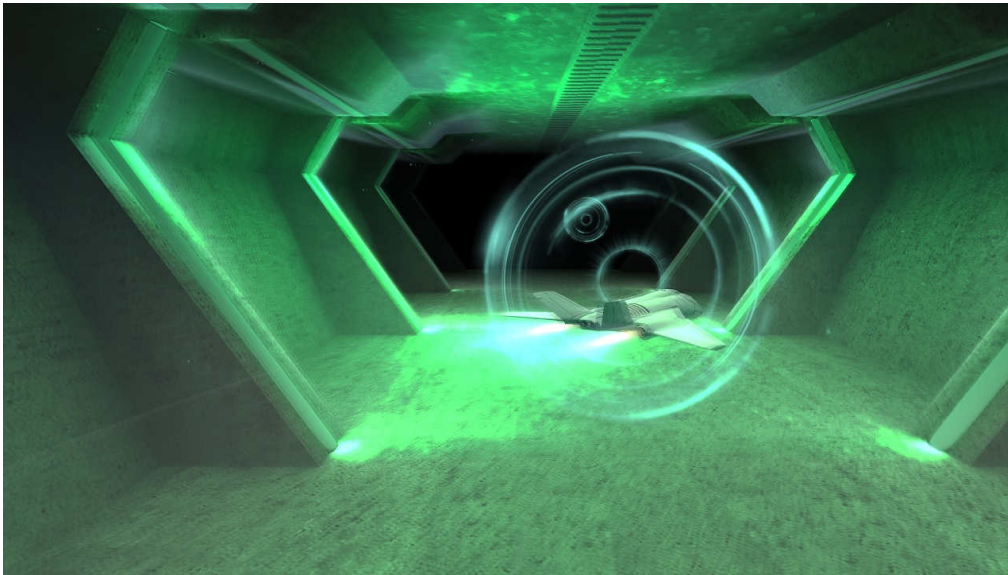
- toAdd(focusing)
- toAdd(perceptivity)
- toAdd(movementPrecision)
- toAdd(predictingTheTrajectoryOfObjectsIn3DSpace)

TOADD(DESCRIPTIONFORPATIENT)

Priverskite lėktuvą skristi per apskritimus. Kuo arčiau centro jis skrenda, tuo daugiau taškų gausite.

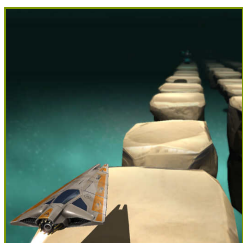


TOADD(SAMPLESETTINGS)



The UI control panel consists of several elements:

- Top Left:** A small thumbnail of the aircraft in the virtual environment.
- Top Right:** A 3D stick figure with a horizontal double-headed arrow above it, indicating a scale or range setting.
- Second Row:** A central box labeled "Sunkumas" (Difficulty) with the value "2/4" and left and right navigation arrows.
- Third Row:** A box labeled "Greitis" (Speed) with the value "100%", a note "greitis nustatomas automatiškai" (speed is set automatically), and left and right navigation arrows.
- Bottom Row:** Two boxes. The left one is labeled "Trukmė" (Duration) with the value "90s" and left and right navigation arrows. The right one is labeled "diapazonas" (Range) with a stick figure icon and a horizontal double-headed arrow, with "0%" and "100%" markers below it.

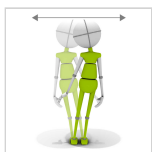


FUNKCINIAI JUDESIAI

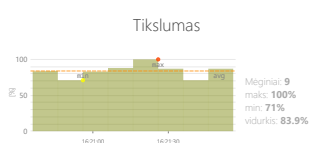
AKMENYS

toAdd(catDesc160)

TOADD(CONTROLMODES)



REZULTATAI



Iš viso taškų

15 taškas (-ai)



Funkciniai judesiai

33 %

TOADD(ADJUSTMENTS)

- Greitis
- Užduoties trukmė
- diapazonas

TOADD(OBJECTIVES)

- toAdd(perceptivity)
- toAdd(dynamicsOfPlannedMovements)
- toAdd(reactionToThePositiveVisualStimuli)
- toAdd(responseToNegativeVisualStimuli)

TOADD(DESCRIPTIONFORPATIENT)

Priverskite erdvėlavį surinkti spalvingas būtybes ir venkite uolų.



TOADD(SAMPLESETTINGS)

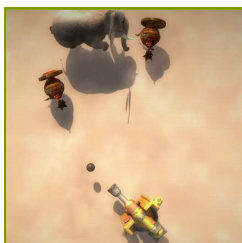


Sunkumas
1/3

Greitis
100%
greitis nustatomas automatiškai

Trukmė
90s

diapazonas
0% ↔ 100%

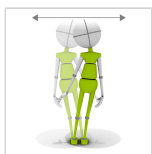


FUNKCINIAI JUDESIAI

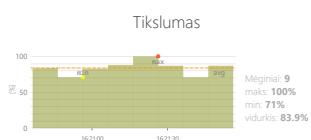
AUTOMATINIS PATRANKAS

toAdd(catDesc160)

TOADD(CONTROLMODES)



REZULTATAI



Iš viso taškų

33 taškas (-ai)



Funkciniai judesiai

38 %

TOADD(ADJUSTMENTS)

- Užduoties trukmė
- diapazonas
- Įjungti distractors
- Laikas tarp patrankų
- Laikas tarp priešų
- Priešo greitis

TOADD(OBJECTIVES)

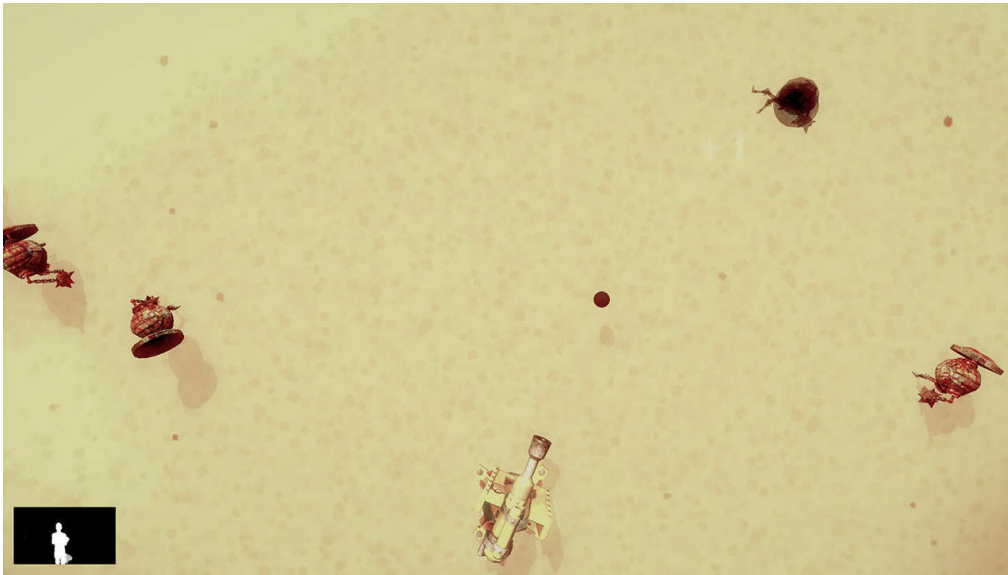
- toAdd(dividedAttention)
- toAdd(spontaneousMovements)
- toAdd(predictingTheTrajectoryOfObjects)

TOADD(DESCRIPTIONFORPATIENT)

Kontrolės patrankos (-ai) sunaikinti robotai, bet išvengti pataikyti dramblys!



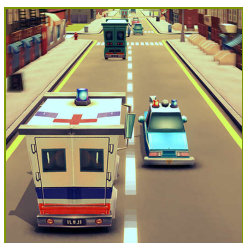
TOADD(SAMPLESETTINGS)



Sunkumas 1/3	
Trukmė 90s	diapazonas 0% ↔ 100%
Įjungti distractors Ne	Laikas tarp patrankų 1s
Laikas tarp priešų 3s	Priešo greitis 50%



Sunkumas paprotys	
Trukmė 90s	diapazonas 0% ↔ 100%
Įjungti distractors Taip	Laikas tarp patrankų 1s
Laikas tarp priešų 3s	Priešo greitis 50%

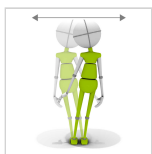


FUNKCINIAI JUDESIAI

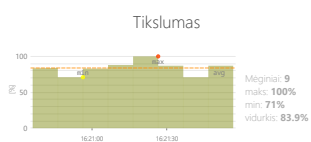
GREITOSIOS PAGALBOS AUTOMOBILIS

toAdd(catDesc160)

TOADD(CONTROLMODES)



REZULTATAI



Iš viso taškų

14 taškas (-ai)



Funkciniai judesiai

21%

TOADD(ADJUSTMENTS)

- Greitis
- Užduoties trukmė
- diapazonas
- Atstumas tarp automobilio

TOADD(OBJECTIVES)

- toAdd(dynamicsOfPlannedMovements)
- toAdd(focusing)
- toAdd(speedOfDecisionMaking)
- toAdd(visualMotorCoordination)

TOADD(DESCRIPTIONFORPATIENT)

Važiuokite kuo greičiau ir venkite atsitrenkti į kitus automobilius.



TOADD(SAMPLESETTINGS)



Sunkumas
2/3

Greitis
50%
greitis nustatomas automatiškai

Trukmė 90s

diapazonas
0% ↔ 100%

Atstumas tarp automobilio
50%



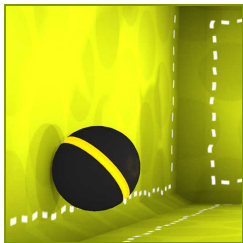
Sunkumas
paprotys

Greitis
50%
greitis nustatomas automatiškai

Trukmė 90s

diapazonas
0% ↔ 100%

Atstumas tarp automobilio
200%

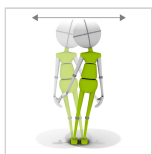


FUNKCINIAI JUDESIAI

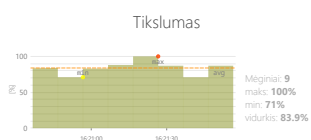
ARCANOID

toAdd(catDesc160)

TOADD(CONTROLMODES)



REZULTATAI



Iš viso taškų

12 taškas (-ai)



Funkciniai judesiai

20 %

TOADD(ADJUSTMENTS)

- Užduoties trukmė
- diapazonas
- Stiklo dydis
- Objektų greitis

TOADD(OBJECTIVES)

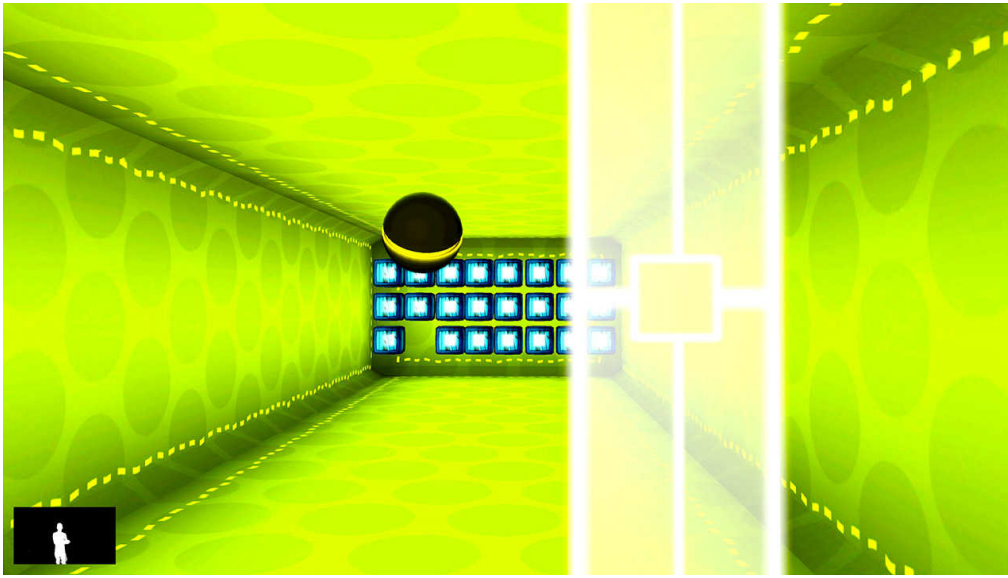
- toAdd(dynamicsOfPlannedMovements)
- toAdd(predictingTheTrajectoryOfObjectsIn3DSpace)
- toAdd(visualMotorCoordination)

TOADD(DESCRIPTIONFORPATIENT)

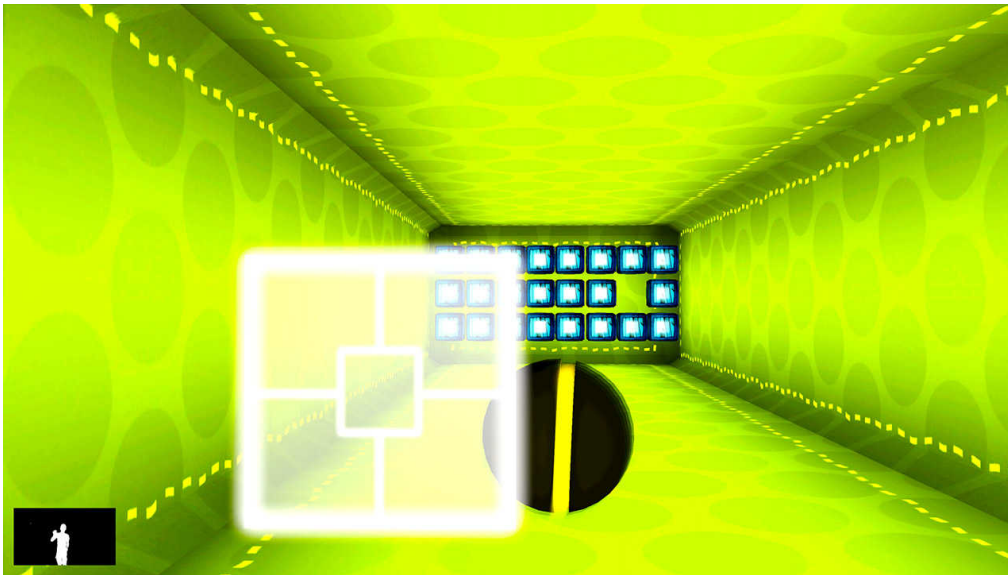
Sunaikinkite kuo daugiau dėžių.



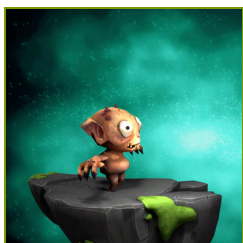
TOADD(SAMPLESETTINGS)



Sunkumas paprotys	
Trukmė 90s	diapazonas 0% ↔ 100%
Stiklo dydis 100%	Objektų greitis 70%



Sunkumas paprotys	
Trukmė 90s	diapazonas 0% ↔ 100%
Stiklo dydis 75%	Objektų greitis 70%

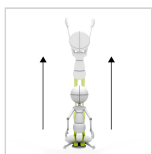


FUNKCINIAI JUDESIAI

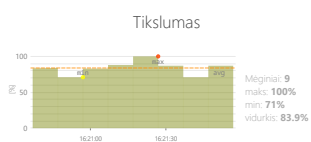
ROCKET JUMPING

toAdd(catDesc160)

TOADD(CONTROLMODES)



REZULTATAI



Iš viso taškų

35 taškas (-ai)



Funkciniai judesiai

27 %

TOADD(ADJUSTMENTS)

- Užduoties trukmė
- Laikas tarp objektų
- Bomba formatas
- Aukštis šuolis
- Objektų greitis

TOADD(OBJECTIVES)

- toAdd(spontaneousMovements)
- toAdd(dynamicResponsesToEmergingMovingTargets)
- toAdd(predictingTheTrajectoryOfObjects)

TOADD(DESCRIPTIONFORPATIENT)

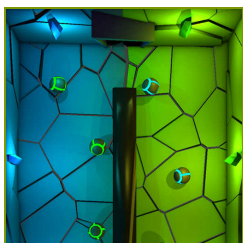
Padėti peršokti per gaunamus raketas ir išvengti susidūrimo.



TOADD(SAMPLESETTINGS)



◀	Sunkumas 1/3	▶
Trukmė < > 90s	Laikas tarp objektų < > 5s	
Aukštis šuolis < > 10	Bomba formatas < > 1	
	Objektų greitis < > 100%	

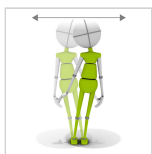


SUSKIRSTYTAS DĖMESYS

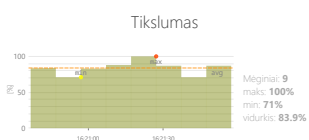
RŪŠIUOTOJAS

toAdd(catDesc510)

TOADD(CONTROLMODES)



REZULTATAI



Iš viso taškų

31 taškas (-ai)



Suskirstytas dėmesys

24 %

TOADD(ADJUSTMENTS)

- Užduoties trukmė
- diapazonas
- Objektų skaičius
- Lūžio dydis
- Objektų greitis

TOADD(OBJECTIVES)

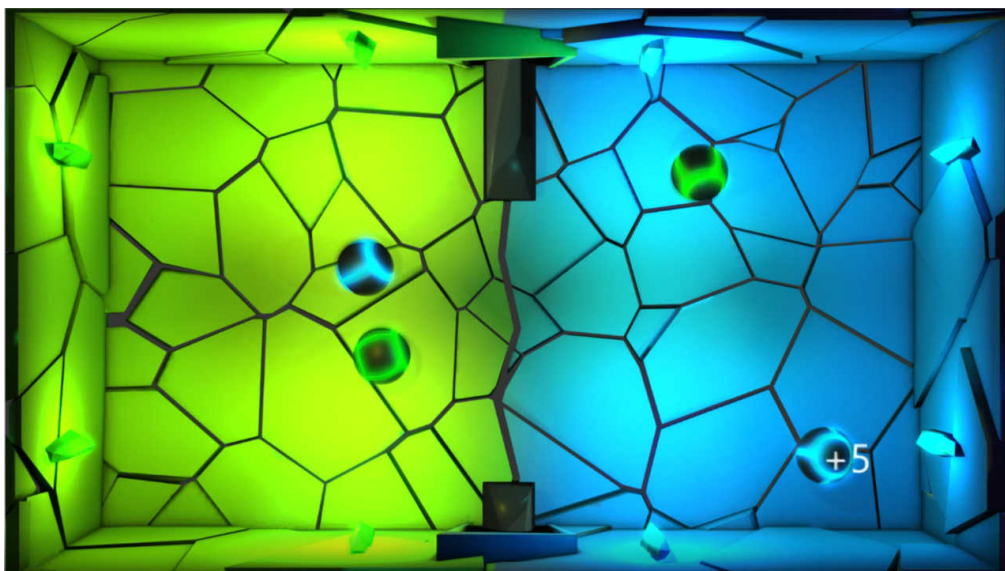
- toAdd(predictingTheTrajectoryOfObjects)
- toAdd(focusing)
- toAdd(perceptivity)
- toAdd(movementPrecision)
- toAdd(exerciseWithOrWithoutSupportFromHealthyLimb)

TOADD(DESCRIPTIONFORPATIENT)

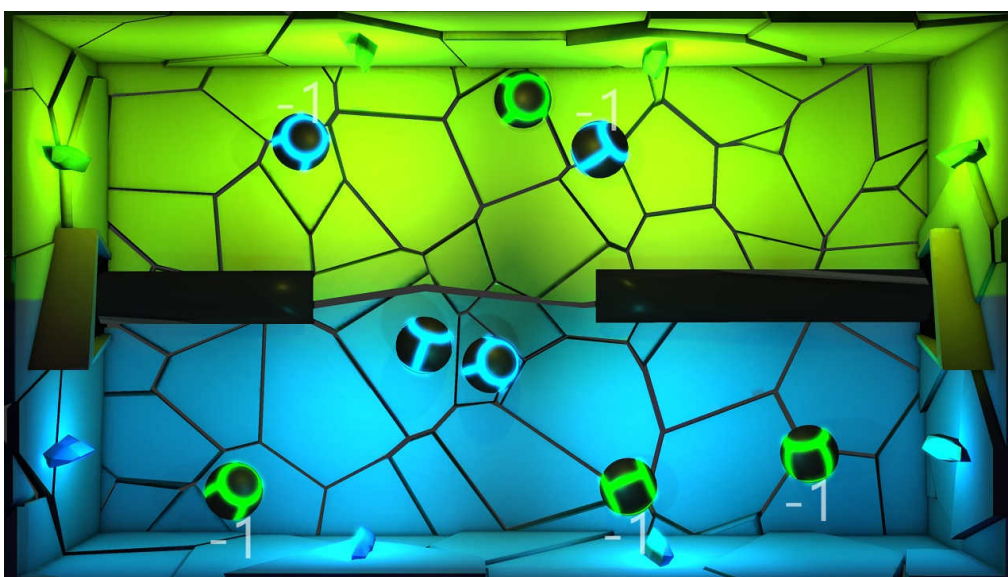
Perduoti arba blokuoti kamuoliukus taip, kad mėlyna kamuoliukas yra mėlynos pusėje ir žali rutuliai yra žalia ekrano pusėje.



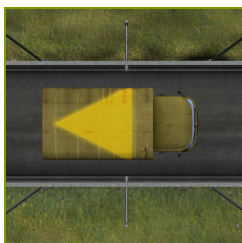
TOADD(SAMPLESETTINGS)



Sunkumas 1/3	
Trukmė 90s	diapazonas 0% ↔ 100%
Objektų skaičius 4	Lūžio dydis 150%
Objektų greitis 100%	



Sunkumas papatys	
Trukmė 90s	diapazonas 0% ↔ 100%
Objektų skaičius 8	Lūžio dydis 150%
Objektų greitis 100%	

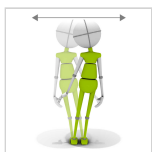


ATMINTIS

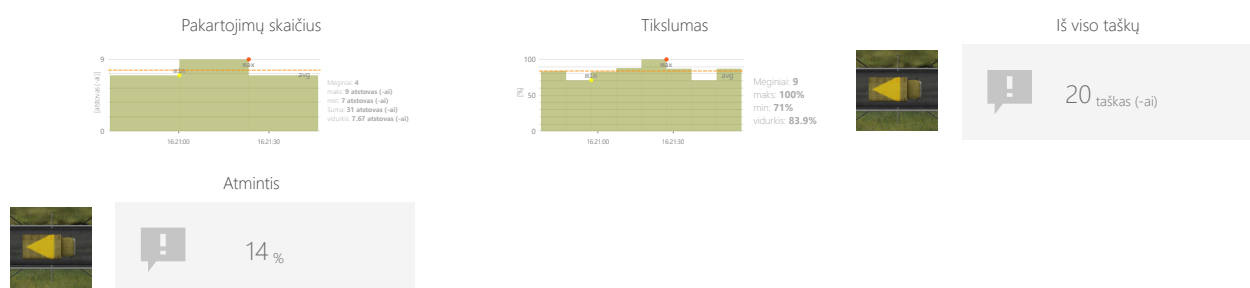
SUNKVEŽIMIAI

toAdd(catDesc520)

TOADD(CONTROLMODES)



REZULTATAI



TOADD(ADJUSTMENTS)

- Užduoties trukmė
- diapazonas
- Variantų

TOADD(OBJECTIVES)

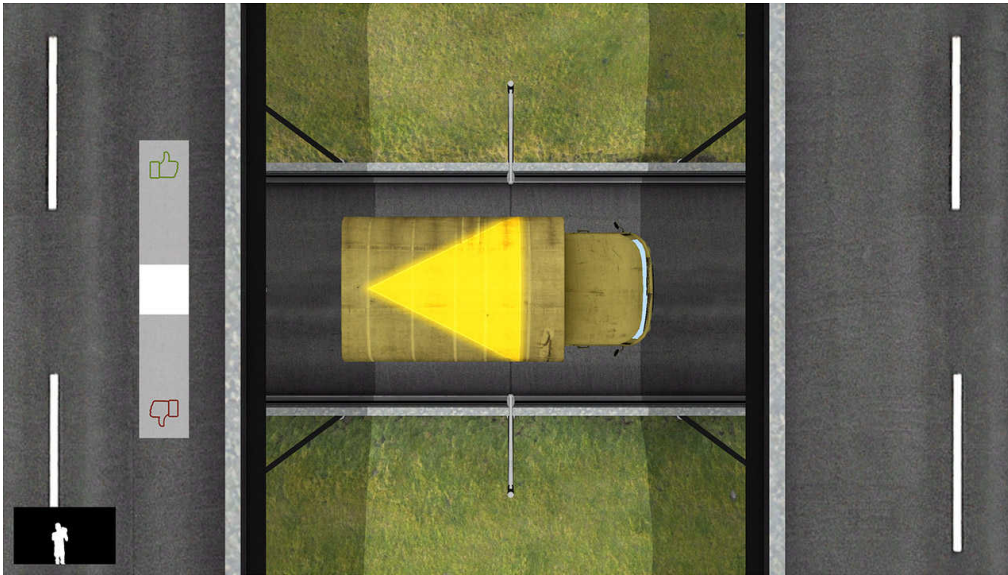
- toAdd(logicalTasks)
- toAdd(focusing)
- toAdd(perceptivity)

TOADD(DESCRIPTIONFORPATIENT)

Prisiminti formą ir/arba spalvą ant automobilio stogo matote. Nuspręsti su Thumbs up arba žemyn, ar šalia automobilis turi tą pačią formą ir/arba spalvą ant stogo kaip ankstesnis.



TOADD(SAMPLESETTINGS)



◀	Sunkumas 1/3	▶
Trukmė < > 90s	diapazonas < > 0% ↔ 100%	
Variantų < Spalvų		

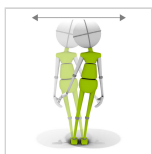


PROBLEMŲ SPRENDIMAS

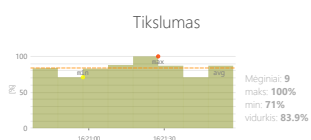
KLONAI

toAdd(catDesc540)

TOADD(CONTROLMODES)



REZULTATAI



Iš viso taškų

39 taškas (-ai)



Problemų sprendimas

16 %

TOADD(ADJUSTMENTS)

- Užduoties trukmė
- Laikas užbaigti veiksmus
- diapazonas
- Porų skaičius

TOADD(OBJECTIVES)

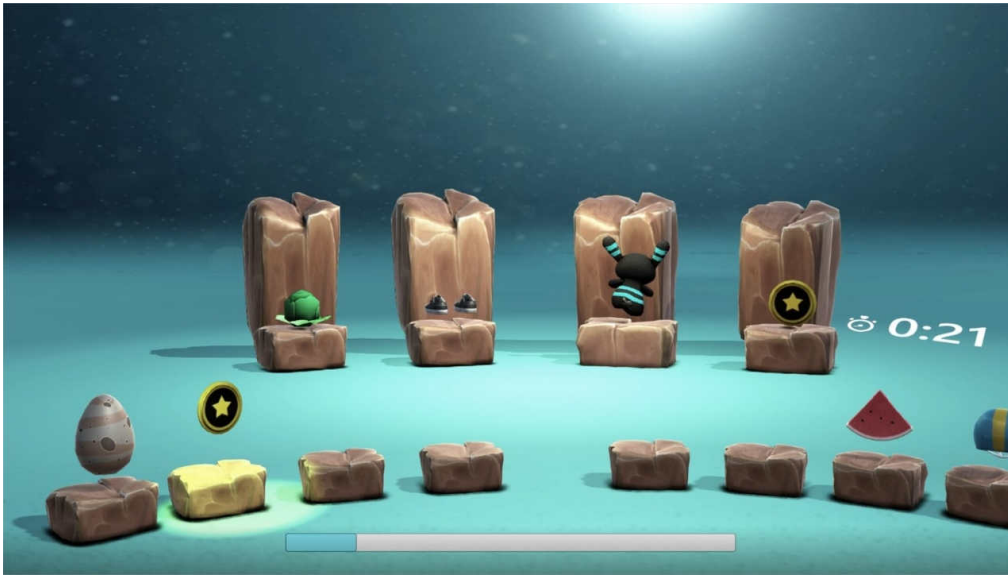
- toAdd(perceptivity)
- toAdd(visualMotorCoordination)
- toAdd(logicalTasks)

TOADD(DESCRIPTIONFORPATIENT)

Pasirinkite elementą, kurio ekrane yra pora.



TOADD(SAMPLESETTINGS)



	Sunkumas 1/3
Trukmė 90s	Minitask trukmė 30s
diapazonas 0% ↔ 100%	Porų skaičius 4



SPECIALIZUOTŲ

KRAUJO SPAUDIMAS

toAdd(catDesc99999)

TOADD(CONTROLMODES)

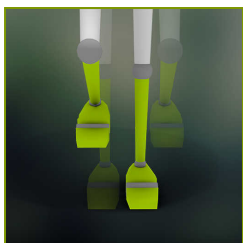


TOADD(OBJECTIVES)

- toAdd(monitorExternalParameters)

TOADD(DESCRIPTIONFORPATIENT)

Išmatuokite sau savo kraujospūdį ir įveskite jį į rezultatą.



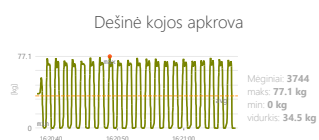
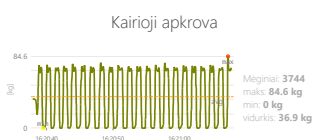
SPECIALIZUOTŲ ETAPO BANDYMAS

toAdd(catDesc99999)

TOADD(CONTROLMODES)



REZULTATAI



TOADD(ADJUSTMENTS)

- Laikas užbaigti veiksmus
- Rodyti atsilepimą

TOADD(OBJECTIVES)

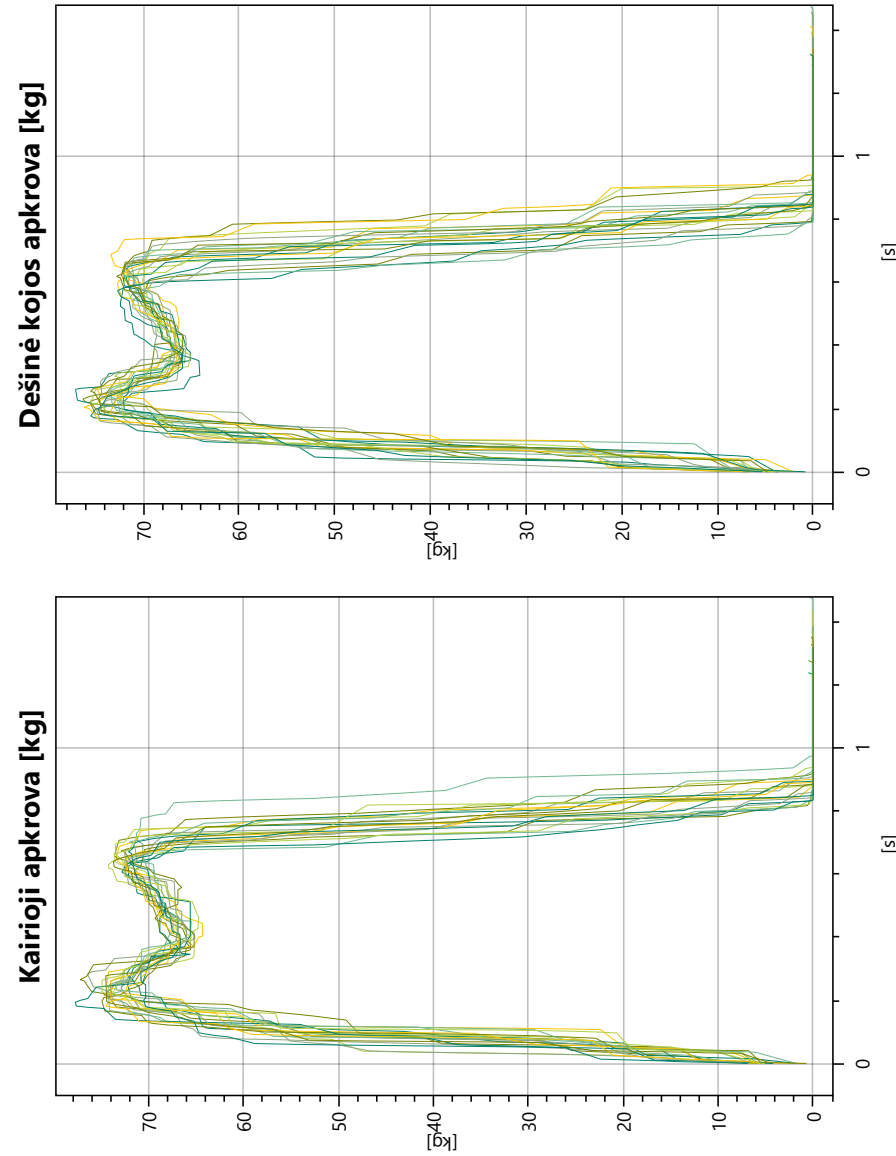
- toAdd(repetitiveMovements)

TOADD(DESCRIPTIONFORPATIENT)

Vaikščiokite vietoje.



TOADD(SAMPLEREPORTS)



JOHN DOE
 9111534032
 2 0006
 Etapo bandymas
 4/11/2017 12:22:01 PM
 GammaPlatform
 VASTRehab Hospital
 JOHN DOE
 5/25/2026 4:20:43 PM

	Kairioji apkrova		Dešinė kojos apkrova	
	min	maks	min	maks
Didžiausias svoris	72.00 kg	77.70 kg	72.10 kg	77.10 kg
Žingsnio trukmė	1.24 s	1.48 s	1.24 s	1.48 s
Stovų trukmė	0.82 s	0.97 s	0.79 s	0.94 s
Sūpynės trukmė	0.41 s	0.53 s	0.43 s	0.62 s
Kadencija	44.33/44.47/44.40 žingsniai / min			
Laipitelių skaičius	20 + 20 = 40			